



Flexible Greifsysteme für die Leichtbaurobotik

# Greiferbaukasten PXT

## Flexible Greifsysteme für die Leichtbaurobotik

Der modulare Greiferbaukasten PXT optimiert den Aufbau individueller und flexibler Greifsysteme für Leichtbauroboter. Ein Online-Konfigurator unterstützt bei der einfachen und schnellen Auslegung. Mit nur wenigen standardisierten Komponenten lassen sich Lösungen für verschiedenste Handhabungsprozesse realisieren. Die integrierbare Vakuum-Führung gewährleistet dabei höchste Einsatzflexibilität und Praktikabilität. Die Montage und Umrüstung gehen einfach, schnell und mit wenigen Werkzeugen vonstatten.



Modularer PXT-Greifer bei der Handhabung einer Glasscheibe

### ANWENDUNGEN

- Flexibles System für die Automatisierung verschiedenster Handling-Prozesse mit Leichtbaurobotern
- Modularität ermöglicht schnelle Anpassung an neue Werkstücke und Anforderungen
- Einsatz auf engstem Raum dank geringer Störkonturen und innenliegender Vakuum-Führung (optional)
- Teileentnahme aus Werkzeugen und Maschinen
- Für Traglasten bis 25 kg und Greifer-Abmessungen bis 800 x 600 mm

## Highlights



### Individuell anpassbar

- Modulares System – jederzeit anpassbar und erweiterbar
- Vorkonfigurierte Flansche für gängige Leichtbauroboter
- Alles aus einer Hand – dank passender Anbindungselemente für alle Schmalz Komponenten



### Flexibel erweiterbar

- Wenige Standardkomponenten bieten eine große Einsatzvielfalt
- Mehrfachverwendung dank hochwertiger Komponenten
- Schnelle Anpassungsmöglichkeit an wechselnde Anforderungen



### Einfach integrierbar

- Geringes Eigengewicht – ideal für Leichtbauroboter
- Geringe Störkontur durch integrierbare Vakuum-Führung
- Einfacher und schneller Aufbau mit nur wenigen Werkzeugen



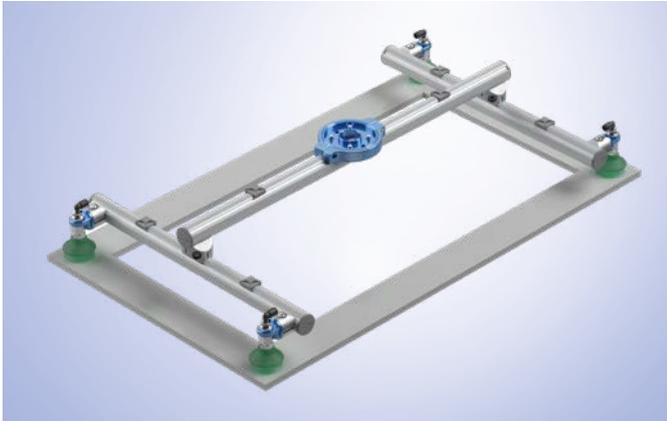
### Online konfigurierbar

- Der einfache und schnelle Weg zum individuellen Greifer – webbasiert in Ihrem Browser
- Intuitive Bedienung durch Live-Vorschau mit 3D-Ansichten
- Direkt auf CAD-Modelle zugreifen. Preise abfragen und Angebote einholen



Schmalz Greiferbaukasten PXT

## Beispielanwendungen



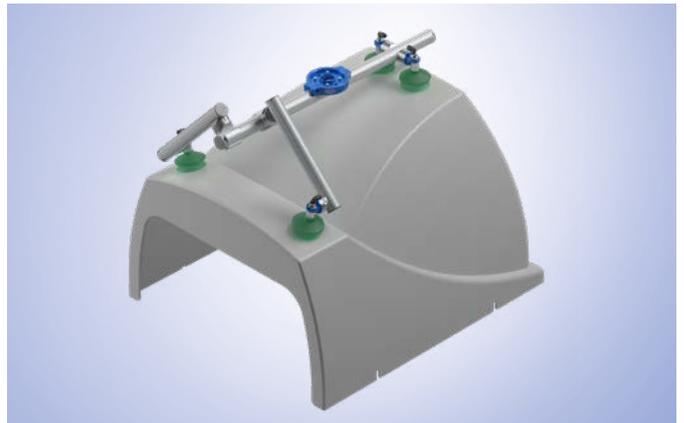
Einsatz im Werkstück-Handling von Halbfertigteilen oder bei Logistikaufgaben



Handhabung von Profilen, Rohren und Traversen



Einsatz in Montageprozessen



Handlung von Freiformteilen durch Möglichkeit zum dreidimensionalen Aufbau des Greifers

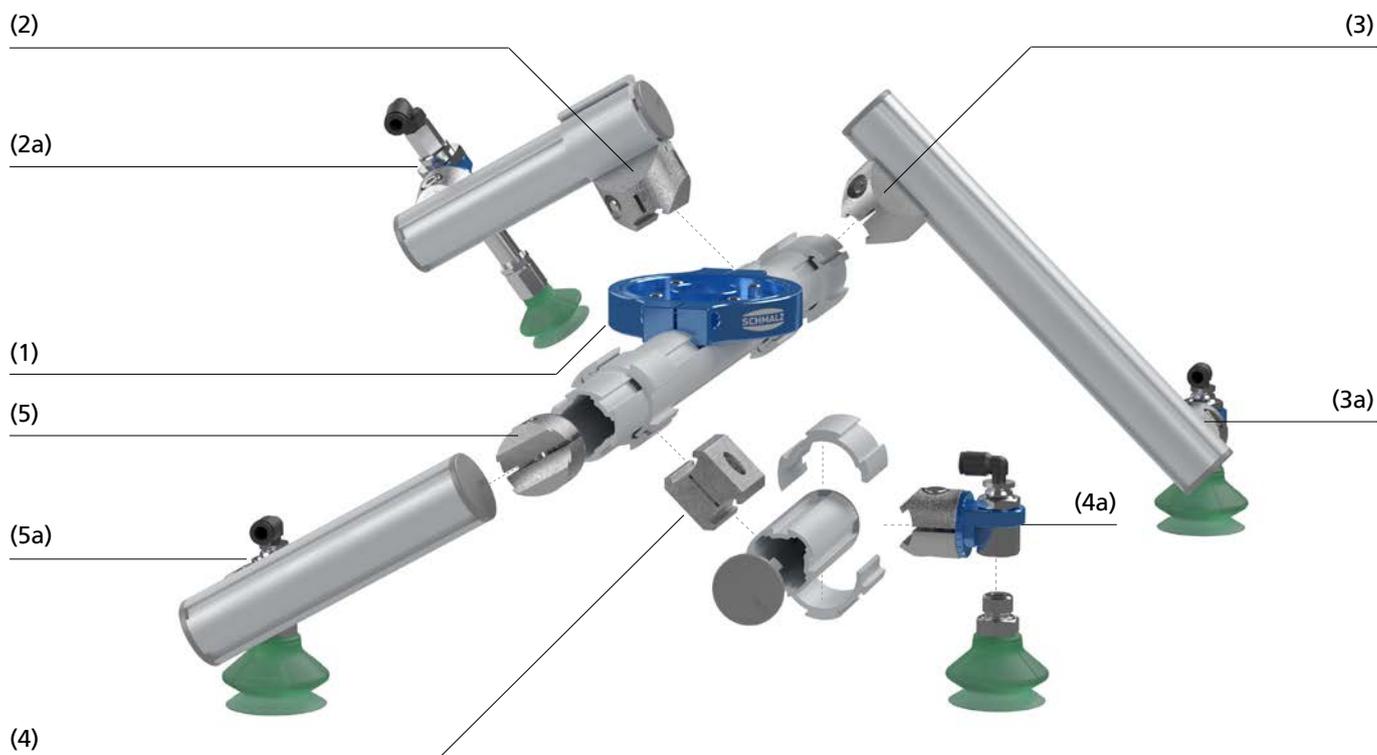


Zeitgleiches Handhaben mehrerer Werkstücke zum Beispiel bei Materialzuschneiden



Einsatz bei der Maschinenbeladung und -entladung

## Baukasten im Überblick



### AUFBAU

- Flansch (1) zur Anbindung einer Längstraverse
- Zweifache Rotation der Quertraverse über zwei 3D-Schellen und einen Kreuzverbinder (2) sowie schwenkbare Federstößel-Anbindung (2a)
- Einfache Rotation der Quertraverse über 3D-Schelle und Kreuzverbinder (3) sowie schwenkbare Sauger-Anbindung (3a)
- Parallele Verschiebung des Saugers über zwei 3D-Schellen und einen Parallelverbinder (4) sowie schwenkbare Sauger-Anbindung an der 3D-Schelle (4a)
- Einfache Rotation der Quertraverse über einen Innenverbinder (5) und schwenkbare Sauger-Anbindung (5a)

## Komponenten



### Flansch-Sets PXT

Flanschbilder passend für gängige Leichtbauroboter



### Montageprofil MO-PROF PXT

Stabiles Standard-Aluminiumprofil mit Durchmesser 30 mm



### Pneumatik-Verteiler SVB PXT

Mit Push-Kupplung als T- oder Mehrfachverteiler



### Verbindungstechnik PXT

90°-Kreuzverbinder mit optionaler Vakuum-Durchführung oder 3D-Verbinder



### Anbindungstechnik PXT

Halter für Sauggreifer, Federstößel und weiteren Komponenten



### Starterset PXT

Set aus mehr als 50 Teilen zum flexiblen Aufbau eines anschlussfertigen Greifers

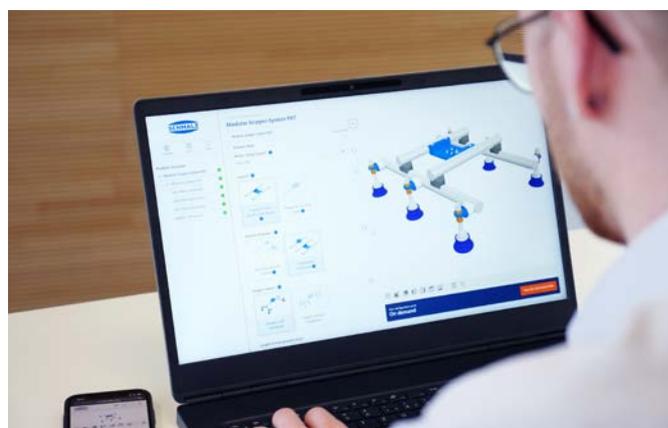
## Konfiguration und Bestellung

Die **Konfiguration** Ihres PXT-Greifers erfolgt über einen Online-Konfigurator oder durch Kombination der Einzelteile.

Wir bieten Ihnen drei **Bestelloptionen** an:

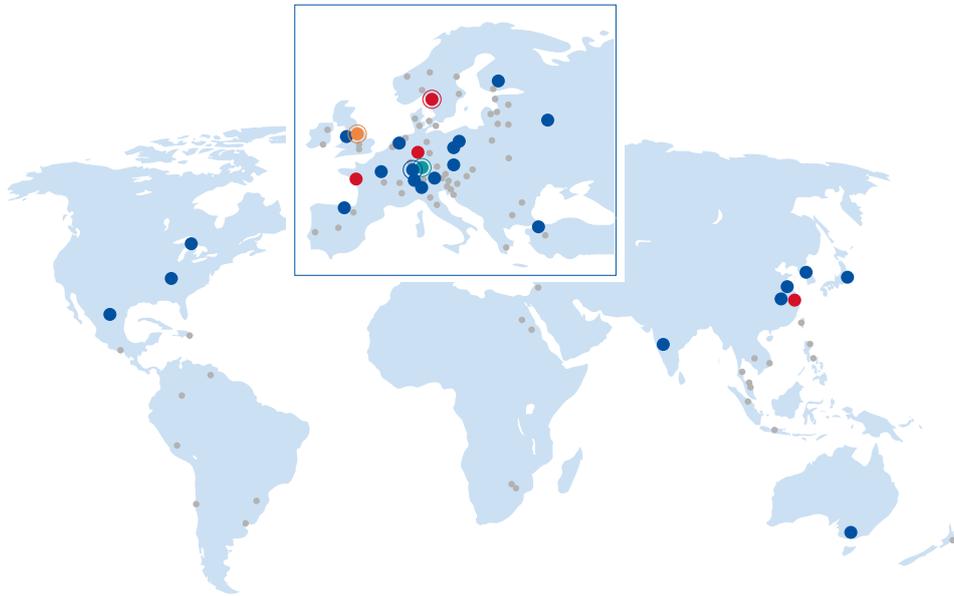
1. Sie bestellen einen anschlussfertigen Greifer.
2. Sie bestellen einen Greifer und montieren diesen selbst bei Ihnen vor Ort.
3. Sie bestellen die Einzelkomponenten entsprechend Ihrem Bedarf.

Den **Online-Konfigurator** und **Bestellinformationen für Einzelkomponenten** finden Sie in unserem Online-Shop: [WWW.SCHMALZ.COM/PXT](http://WWW.SCHMALZ.COM/PXT)



Für **kundenspezifische Konfigurationen** wenden Sie sich an Ihren Systemberater für Vakuum-Automation: [WWW.SCHMALZ.COM/SYSTEMBERATER](http://WWW.SCHMALZ.COM/SYSTEMBERATER)

## Die Schmalz Gruppe – Weltweit vor Ort



● **Deutschland – Glatten**

● **Internationale Gesellschaften:**

**Australien** – Melbourne  
**Benelux** – Hengelo (NL)  
**China** – Shanghai  
**China** – Taicang  
**Finnland** – Vantaa  
**Frankreich** – Champs-sur-Marne  
**Indien** – Pune  
**Italien** – Galliate (NO)  
**Japan** – Yokohama  
**Kanada** – Mississauga  
**Mexiko** – Querétaro

● **Vertriebspartner**

**Österreich** – Pasching  
**Polen** – Komorniki (Posen)  
**Russland** – Moskau  
**Schweiz** – Nürensdorf  
**Spanien** – Erandio (Bizkaia)  
**Südkorea** – Anyang  
**Tschechien** – Hranice  
**Türkei** – Istanbul  
**Vereinigtes Königreich** – Manchester  
**USA** – Raleigh (NC)

**BINAR HANDLING**

● **Schweden – Trollhättan**

● **Internationale Gesellschaften:**

**China** – Shanghai  
**Deutschland** – Staufenberg  
**Frankreich** – La Haie-Fouassière

 **Palamatic**

● **Vereinigtes Königreich – Chesterfield**

 **GPS**  
GESELLSCHAFT FÜR  
 PRODUKTIONSSYSTEME

● **Deutschland – Stuttgart**

### Vakuum-Automaten

T: +49 7443 2403-201

### Handhabung

T: +49 7443 2403-301

#### J. Schmalz GmbH

Johannes-Schmalz-Str. 1  
 72293 Glatten, Germany  
 T: +49 7443 2403-0  
 schmalz@schmalz.de  
 WWW.SCHMALZ.COM



schmalz.vakuumentchnik



schmalz\_de



schmalzmediacenter



schmalz



j-schmalzgmbh



schmalz\_de